

KCB-4WL ベータ版と正式版の違いについて

近藤科学株式会社

	BETA 版	正式版	備考・説明
ハードウェア	AD 変換器なし	AD 変換器あり	I2C 通信可能な 12bit 4ch AD コンバーターが 4 チャンネル付きました。外付け 3 ポートで内蔵1ポートです。内蔵 AD0 はバッテリー電圧監視用に固定されています。
	COM1 RTS/CTS レベル非反転	COM1 RTS/CTS レベル反転	COM1 ポートの RTS/CTS 端子の出力が反転しました。RS232 通信でファームウェアの書き換えができるようになりました。
	COM2 RTS/CTS あり	COM2 RTS/CTS なし	COM2 ポートの RTS/CTS 端子が省略されました。
	COM2N ポート無し	COM2N ポート有り	正式版では COM2 ポートに COM2N ポートが増設されています。COM2N ポートはレベル反転されていないポートで、マイコンなどの UART と直接接続できます。3.3V レベルとなります。
ソフトウェア	標準 uvcvideo.ko	修正 uvcvideo.ko	uvcvideo.ko 修正により対応 USB カメラが増えています。
	標準 ftdi_sio.ko	修正 ftdi_sio.ko	モジュールの probe 時に latency_timer パラメーターにより送信時の Latency Timer が変更可能となりました。 (正式版は CDRROM 同梱の ftdi_sio を使用して下さい)
	I2C 使用不可	I2C 使用可能	I2C 端子が使用可能となりました。
	GPIO SDK なし	GPIO SDK あり	GPIO 端子を使うためのライブラリが追加されました。
	I2C AD 変換 SDK なし	I2C AD 変換 SDK あり	I2C 通信 AD コンバーターを使用するライブラリが追加されました。
	UdpServer バグあり	UdpServer 修正済み	Rcb3/4UdpServer で COM ポート指定ができなかった不具合が修正されました。
	ICS SDK なし	ICS SDK あり	ICS USB アダプターや DUAL USB アダプターで KRS サーボモーターを直接動かせるライブラリ・サンプルプログラムを収録しました。