

KHR シリーズ対応 ハンドセット A 取扱説明書



この製品について

製品内容



ナックルB ×2



サムB ×2



ハンドベースB ×2



弊社ロボットキットKHR-3HVでは、
本製品を1セット使用しています。

2×8低頭タッピングビス ×13
(予備1本含む)

製品特徴

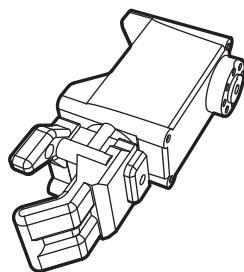
KHR-3HV 標準のハンドパーツです。
材質に ABS を使用しており耐衝撃性に優れます。
またプラスチック用の塗料で塗装が可能です。
※ポリカーボネート専用塗料での塗装は出来ません。

対応製品

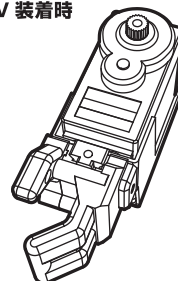
キット：
KHR-1HV、KHR-2HV、KHR-3HV
※KHR-1には使用できません。

完成イメージ

KHR-3HV 装着時
完成図 (左手)



KHR-1HV、KHR-2HV 装着時
完成図 (左手)



製品の修理・お問い合わせ

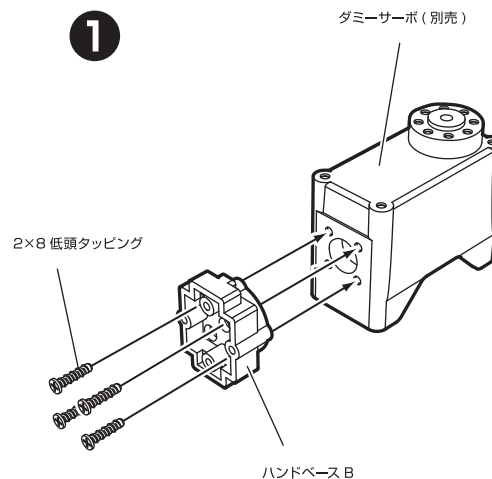
近藤科学株式会社 サービス部 Tel 03-3807-7751 (代)
〒116-0014 東京都荒川区東日暮里 4-17-7 03-3807-7648 (サービス直通)
http://www.kondo-robot.com 土日祝祭日除く 9:00 ~ 12:00 及び 13:00 ~ 17:00
⇒製品の使用事例、寸法図や CAD データは弊社 WEB ページにて公開しております。

使用方法

※図は左手の組立図です。右手は図を参考に組み立ててください。

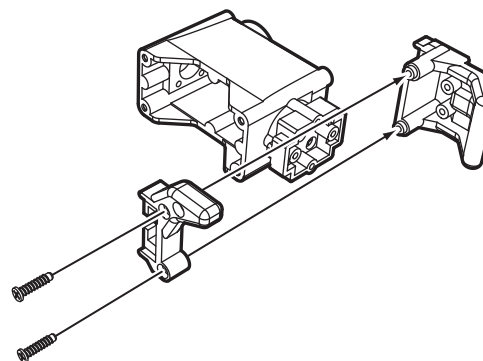
KHR-3HV に取り付ける場合

1



ダミーサーボ (別売) にハンドベース B を 2×8
低頭タッピングビス (4 本) でとりつけます。

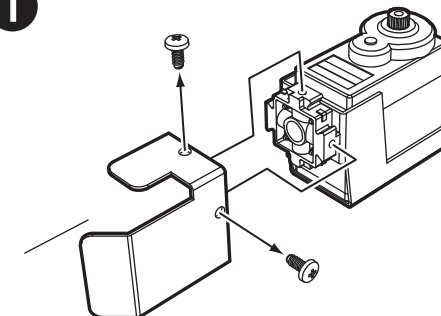
2



ハンドベース B をナックル B とサム B で挟み
2×8 低頭タッピングビス (2 本) で固定します。

KHR-1HV、KHR-2HV に取り付ける場合

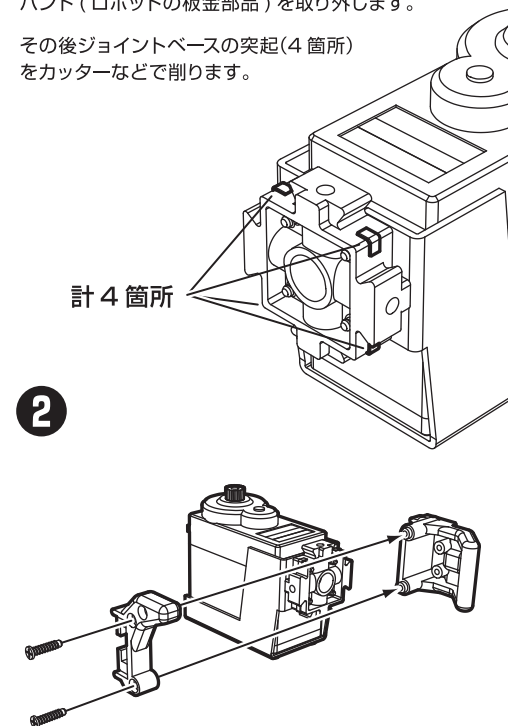
1



ハンド (ロボットの板金部品) を取り外します。
その後ジョイントベースの突起 (4 箇所)
をカッターなどで削ります。

計 4 箇所

2



ジョイントベースをナックル B とサム B で挟み
2×8 低頭タッピングビス (2 本) で固定します。